

クレジット:

Mathematics and Informatics Center 文科系のための線形代数・解析Ⅱ  
2020 藤堂 眞治・松尾 泰・藤原 毅夫

ライセンス:

利用者は、本講義資料を、教育的な目的に限ってページ単位で利用することができます。特に記載のない限り、本講義資料はページ単位でクリエイティブ・コモンズ 表示-非営利-改変禁止 ライセンスの下に提供されています。

<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>

本講義資料内には、東京大学が第三者より許諾を得て利用している画像等や、各種ライセンスによって提供されている画像等が含まれています。個々の画像等を本講義資料から切り離して利用することはできません。個々の画像等の利用については、それぞれの権利者の定めるところに従ってください。



一般代  $f(g_1, g_2 \dots g_m)$ ,  $g_i(h_1, h_2 \dots h_m)$

$h_j(x_1 \dots x_n)$

$$1 \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right] = 1 \left[ f_{g_1}, \dots, f_{g_m} \right] \begin{matrix} m \\ \frac{\partial g_i}{\partial h_j} \end{matrix}$$
$$\begin{matrix} \frac{\partial f}{\partial g_1} & \dots & \frac{\partial f}{\partial g_m} \\ \times & & \\ m & & \begin{matrix} \frac{\partial h_j}{\partial x_k} \end{matrix} \end{matrix}$$

# 極座標 例題

$$z = x^2 + xy + y^2$$

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$$

$$\frac{\partial z}{\partial x} = 2x + y$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = x + 2y$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial z}{\partial x} & \frac{\partial z}{\partial y} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{bmatrix}$$

$$= [2x + y, x + 2y] \begin{bmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{bmatrix}$$

$$= \left[ (2x+y) \cos \theta + (x+2y) \sin \theta, \right. \\ \left. - (2x+y) r \sin \theta + (x+2y) r \cos \theta \right]$$

$$\frac{\partial z}{\partial r} = 2r \cos^2 \theta + r \sin \theta \cos \theta + r \sin \theta \cos \theta + 2r \sin^2 \theta \\ = 2r + 2r \sin \theta \cos \theta = r (2 + \sin 2\theta)$$

$$\frac{\partial z}{\partial \theta} = r^2 \cos 2\theta$$

$$z = z(x, y) \quad \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}, \quad \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \quad r \text{ と } \theta$$

$$\frac{\partial z}{\partial r} = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial z}{\partial y} \sin \theta$$

$$\frac{\partial^2 z}{\partial r^2} = \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right) \cos \theta + \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right) \sin \theta$$

$$= \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial z}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial}{\partial r} \frac{\partial z}{\partial y} \sin \theta$$

$$= \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} \cos^2 \theta + 2 \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} \sin \theta \cos \theta$$

$$+ \frac{\partial^2 z}{\partial y^2} \sin^2 \theta$$

$$\boxed{\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 z}{\partial y^2}} = \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r}$$

$$\boxed{\left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) z} = \frac{\partial^2 z}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 z}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial z}{\partial r}$$

演算子 operator

ラプラシアン

$\Delta$

$\nabla^2$

$\Delta z$  ,  $\nabla^2 z$

接線方程式

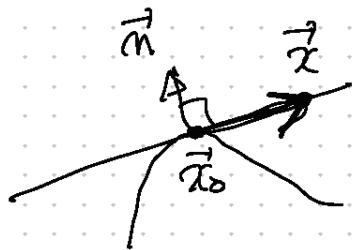
$$y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) \quad \vec{n} \perp \vec{x} - \vec{x}_0$$

$$f'(x_0)(x - x_0) - (y - f(x_0)) = 0$$

$$\underline{[f'(x_0), -1]} \cdot \underline{[x - x_0, y - f(x_0)]} = 0$$

$\parallel$   
 $\vec{n}$

$\vec{x} - \vec{x}_0$



$$\vec{n} \cdot (\vec{x} - \vec{x}_0) = 0$$

$$f(x, y) \approx f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

$$f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0) - (f - f(x_0, y_0)) = 0$$

$$\left[ \frac{f_x(x_0, y_0)}{\quad}, \frac{f_y(x_0, y_0)}{\quad}, -1 \right] \cdot \left[ \vec{x} - \vec{x}_0 \right] = 0$$

$\vec{n}$

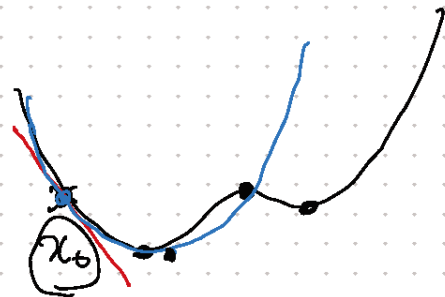
$$\vec{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

$$\vec{x}_0 = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \\ f(x_0, y_0) \end{bmatrix}$$



$x_2 - x_1 = \Delta x$  (一次元)

$$y = f(x)$$



$x = x_0$  の Taylor 展開

$$y \approx f(x_0) + f'(x_0)(x-x_0) + \frac{1}{2}f''(x_0)(x-x_0)^2$$

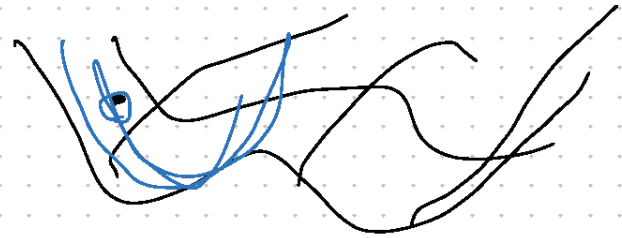
$$\frac{dy}{dx} = f'(x_0) + f''(x_0)(x-x_0) = 0$$

$$x_1 = x_0 - \frac{f'(x_0)}{f''(x_0)}$$

$$x_0 \rightarrow x_1 \rightarrow x_2 \rightarrow x_3 + \dots$$

$$z = f(x, y)$$

$(x_0, y_0)$  における  $z$  の値 - 展開



$$\begin{aligned} f(x, y) &= f(x_0, y_0) + f_x(x-x_0) + f_y(y-y_0) \\ &\quad + \frac{1}{2}f_{xx}(x-x_0)^2 + f_{xy}(x-x_0)(y-y_0) \\ &\quad + \frac{1}{2}f_{yy}(y-y_0)^2 \end{aligned}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 0$$

$$\begin{cases} f_x + f_{xx}(x-x_0) + f_{xy}(y-y_0) = 0 \\ f_y + f_{xy}(x-x_0) + f_{yy}(y-y_0) = 0 \end{cases}$$

$$\nabla f(\vec{x}_0) + H(\vec{x}_0) (\vec{x} - \vec{x}_0) = 0$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{bmatrix}_{x_0, y_0} + \begin{bmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \end{bmatrix} = 0$$

$$\vec{x}_1 = \vec{x}_0 - \underline{H^{-1}} \nabla f(\vec{x}_0).$$

$$\vec{x}_0 \rightarrow \vec{x}_1 \rightarrow \vec{x}_2 \rightarrow \vec{x}_3 \dots$$

勾配降下法

$$\nabla f(x_0)$$

$$\vec{x} = \vec{x}_0 - \varepsilon \nabla f(x_0) \quad \varepsilon \ll 1$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{bmatrix}_{x_0, y_0}$$

$$f(x, y) = xy + \frac{1}{x} + \frac{1}{y}$$

$$f_x = y - \frac{1}{x^2}$$

$$f_y = x - \frac{1}{y^2}$$

$$(x, y) = (2, 3) \quad f_x(2, 3) = 3 - \frac{1}{4} = \frac{11}{4} \quad \nabla f$$

$$f_y(2, 3) = 2 - \frac{1}{9} = \frac{17}{9}$$

$$\varepsilon = 0.1$$

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} - 0.1 \begin{bmatrix} \frac{11}{4} \\ \frac{17}{9} \end{bmatrix}$$

極小点  $f_x = f_y = 0$

$$y - \frac{1}{x^2} = 0$$

$$x - \frac{1}{y^2} = 0$$

$$\rightarrow x - x^4 = 0$$

$$x(1-x^3) = 0$$

$$\rightarrow \boxed{x=1} \quad \boxed{y=1}$$

三次式の場合

$$F(x, y, z) = 0$$

油面

$$\rightarrow z = f(x, y)$$

勾配

$$\nabla F = \begin{bmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} \\ \frac{\partial F}{\partial y} \\ \frac{\partial F}{\partial z} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} F_x \\ F_y \\ F_z \end{bmatrix}$$

微分

$$F(x, y, f(x, y)) = 0$$

$\varepsilon$   $x$   $y$   $z$   $d$   $L$

$$F_x + F_z \frac{\partial f}{\partial x} = 0$$

$$F_y + F_z \frac{\partial f}{\partial y} = 0$$



$$\underline{\underline{\nabla H}} = \begin{bmatrix} -F_z \frac{\partial f}{\partial x} \\ -F_z \frac{\partial f}{\partial y} \\ F_z \end{bmatrix} = -F_z \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\nabla H \parallel \vec{n}$$

$\vec{n}$